PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

61-120906

(43)Date of publication of application: 09.06.1986

(51)Int.CI.

G01B 11/00 G01J 1/02 H01L 31/16

(21)Application number: 59-243901

(71)Applicant:

CANON INC

(22)Date of filing:

19.11.1984

(72)Inventor:

TSUNEKAWA TOKUICHI

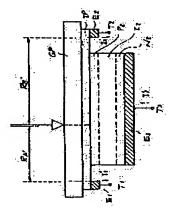
OMURA HIROSHI

(54) POSITION DETECTING ELEMENT

(57)Abstract:

PURPOSE: To construct a detecting element of complicated pattern,by installing transparent dielectrie electrode om a light-receiving side and dielectric electrode on a non-light-receiving side on both surfaces of a PIN structured photo-diode and electrodes on both ends of the transparent dielectric electrode.

CONSTITUTION: A transparent dielectric electrode IP equipped with a resistance, valve on a light-receiving side and a dielectric electrode E3 on the non-light- receiving end are arranged on both surfaces of a photo-diode of the PIN construction. The PIN constructed photo-diode, due to its characteristic, operates as an effective light-receiving member on its portion inserted between the transparent electrode IP of the light-receiving member and an opposedly oriented non-light-receiving member side electrode E3 and consequently, by patterning only one of the electrodes located on the light-receiving or non-light-receiving side, a detecting element of any desired pattern can be constructed. Further, position detection patterning is conducted by installing on both ends of the transparent dielectric electrode IP signal fetching electrodes E1, E2 and any pattern detecting element is constructed according to this patterning. This extremely effective result can be achieved for constructing a light-decting device of a complicated shape.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of

rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2000 Japanese Patent Office

19日本国特許庁(JP)

⑩特許出願公開

¹⁹ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭61-120906

@Int_Cl_4

識別記号

厅内整理番号

匈公開 昭和61年(1986)6月9日

G 01 B 11/00 G 01 J 1/02 H 01 L 31/16 7625-2F

-7145-2G 6819-5F

審査請求 未請求 発明の数 1 (全5頁)

❷発明の名称 位置検出素子

> 创特 願 昭59-243901

20出 願 昭59(1984)11月19日

明 恒川 十九一

川崎市高津区下野毛770番地 キャノン株式会社玉川事業

所内

四発 明 大 村

志

川崎市高津区下野毛770番地 キャノン株式会社玉川事業

所内

⑪出 キャノン株式会社

砂代 理 弁理士 丸島 東京都大田区下丸子3丁目30番2号

1 强明 0 名称

位置検出素子

2. 特許請求の範囲

受光部個の抵抗値を有する透明導電電極と非 受光部側の導体電極とを PIN 構造のフォトダイ オードの両面に配設すると共に上記透明導電電 核の両端に信号取り出し用電極を設けたことを 特徴とする位置検出架子。

5. 希明の詳細な説明

〈産業上の利用分野 >

本発明は、アモルフアスシリコン等の海膜光 検出デバイスを用いた薄膜位置検出第子に関す るものである.

〈従来技術〉

従来、シリコン・フォトダイオードを応用し た光スポツトの位置後出用センサとして、 パル 1の半導体位は後出衆子が提案され、カメラの 自動焦点検出等に使用されている。

との種のベルクの半導体位置検出累子は、ジ

リコン基板に PIN フォトダイオードを形成し、 P層を抵抗層として、光スポットにより生ずる 光偶流を包括までの距離に逆比例して取り出す よりに榕成している。

即ち、従来のベルクの半導体位置検出案子は 第1図の如く構成され N 層 N₁, I 腐 I₁, P 層 P₁ O PIR 構造のシリコンフォトダイオードを構成 している。

ここで P 居 Pi は抵抗用として機能し、矢印の 如き光スポットが照射されると光電流エッが端子 Tsを介して供給され、スポットの位置と電極 Ei, B 2 までの抵抗 RA,RB の比に逆比例した光電統 I,,Iz が端子 T,,Tz から取り出される。

即ち

$$I_1 = \frac{RB}{RA + RB} I_4$$

$$I_2 = \frac{RA}{RA + RB} I_3$$

$$\therefore \frac{I_1}{I_2} = \frac{RE}{RA}$$

となる光電紙 I1,I2 が電極 B1,B2 から取り出される。この様に光電焼比が抵抗比、即ち光スポットの位置に対応するので、このデバイスは赤外光を被写体に投射し被写体からの反射光に基づいて距離検出を行なりいわゆるアクテイブの三角側量方式の自動無点検出装置に使用されている。

しかしながら、一方、バルグの半導体検出累 子はシリコン基板の特性上、無子の分離が複雑 であり、複雑なパターンの検出素子を構成する 事は個めて困難であつた。

く発明の概略>

本発明は上述の事項に鑑みなされたもので、 受先部側の抵抗値を有する透明導電電極(実施 例のIPに相当する。)と非受光部側の導体電 極(実施例のBiに相当する。)とをPIN 構造の フォトダイオードの両面に配設すると共に上記 透明導電電極の両端に信号取り出し用電極快上 施例の Bi, Ez に相当する。)を設けて位置検出 素子を構成し上配電極をパターンニングするこ

のみをパターンニングすれば任意のパターンの検出素子を認成することが出来、複雑な形状の光検出デバイスを構成する事が出来る。また、受光部倒電極IPとして使用されるが、これらの透明薄度は、数十分~2 で数百分~1 の近期の近れるが、これが使用されるが、これが使用されるが、これが使用されるが、これが使用された。では、数十分では、如十分では、数十分では、数十分では、数十分では、数十分では、数十分では、数十分では、如りは、如りは、如う、如りは、如け、如りは、如

即ち、第2図示の如く光スポットがガラス基板のP及び透明電低IPを介して受光面に投射されると、光スポットが投射されたフォトダイオード部 GP2 部が第3図の如く光電流 Is'を発生し光スポットが入射した位性から E1, E2 までの透明電極における抵抗 RA', RB' の比に逆比例した光電流 I', I', I', I', I', I', I', I', I', RE' る。

$$I_{1}' = \frac{RB'}{RA' + RB'} I_{5}'$$

とにてパターンニングに応じて任意のパターンの検出素子を構成し得る様なしたものである。 <実施例>

以下、本発明に係る位置検出累子の実施例について説明する。

第2回は、本発明の薄膜位置検出業子の一実 施例を示す構成図であり、第3回は第2回の 毎回路図である。

図において、P2,I2,N2は、Tモルフアスシリコン等から成る海膜のP,I,N層であり海膜PINフォトダイオードを構成する。IPは、受免数質個であり数十~数百の近にであり数十~数百の抵抗体を有し、B1,B2は潜子I1,I2を数を有し、B1,B2は潜子I1,I2を数を力となる。Bの低低であり過度である。Bで形成なインは、での時間である。Bで形がある。PIN 構造のアモルフアスシリコンを11 を12 での時間である。PIN 構造のアモルフアスシリコンを11 での時間である。PIN 構造のアモルフアスシリコンを11 での時間である。PIN 構造のアモルフアスシリコンを11 での時間である。PIN 構造のアモルフアスシリコンを11 であるであるいた。非受光部側のの方ので受光部側あるいた、非受光部側のの方ので

$$I_{2}' = \frac{RA'}{RA' + RB'} I_{5}'$$

$$\therefore \frac{I_1'}{I_2'} = \frac{RB'}{RA'}$$

なる関係があり光スポットが限射された位置に 対応する抵抗値、即ち光スポット限射位置に対 応する出力信号を得る事が出来る。

第4図は、本発明の海膜位置検出累子を用いて、光スポットの位置を検出する具体的電気回路の一例を示す回路である。

図においてPDは、第2、3図示の存膜位置検出案子であり、光スポットが例えばフォトダイオード BP3 部に投射されたとすると、電板E1,E2 までの抵抗 RA', RB' に逆比例した光電流 I1', I2' が生じる。尚 I1' と R A'または I2' と RB'により生する電圧降下 I1' RA' (I2' RB) により辞文のでより生するで、このバイアスに原る案子の劣化が無視出来る範囲内で透明で振りの近抵抗が決められている。

特開昭61-120906(3)

RTはその抵抗値RTを

で変化させる温炭補償用抵抗であり、 OP』はその帰還路中に抵抗 Ro が接続される演算増巾器である。 これらの抵抗 RT,R5 、増巾器 OP4 にて 温炭補償回路が構成される。

以上の如く解成されているため、光スポット が上記の如く校出業子PDに入射し電極 B1, B2 からそれぞれ光スポット入射位置から電極 B1,

路出力が入力されると、該回路の出力は

$$v_{op4} = \frac{kT}{q} \frac{RS}{RT'} \ell n \left(\frac{I_1'}{I_2'}\right)$$

となる。

。 ここで、上記の如く抵抗体RTの抵抗値RT'は $RT'=R_0$ $\frac{T}{T_0}$ で表わされるので、上記出力Vop4は

$$V_{op4} = \frac{kT_0}{a} \frac{R5}{R_0} \ln \left(\frac{I_1'}{I_2'} \right)$$

となり温度変動のない $\left(\frac{\mathbf{I}_{1}'}{\mathbf{I}_{2}'}\right)$ の比信号を得る 事が出来、光スポットの照射位配の検知が正確 に実行される。

第5凶は、本発明の郡膜位置検出表子をカメ うの自動無点検出装置に使用した場合の一例を 示す配置凶である。

図において、LE は、発光ダイオード等の投光器子、PLは投光レンズ、 OB1,OB2 は被写体であり、被写体からの反射光が受光レンズ PL を介して、本位登検出案子PD上に結像され被写体の距離に応じて、反射光スポントが左右に移動するよ

型までの抵抗 RA',RB'に逆比例した光電流 I',I2'が送出されると、この逆比分割された光電流 I','と I2'は、複算増市器 OP1,OP2 対数圧縮架子 LD1,LD2 で対数圧縮され OP1,OP2 の出力に

$$V_{\text{op1}} = -\frac{kT}{q} \ln(\frac{I_1'}{10} + 1)$$

$$v_{op2} = -\frac{kT}{q} \ln(\frac{I_{2}'}{10} + 1)$$

なる出力が生する。これらの出力は、抵抗 R2、 演算項中器 OP3 から成る登動項中回路に入力し、 この回路にて登がとられ OP3 の出力に

$$v_{ops} = v_{ops} - v_{ops}$$

$$\Rightarrow \frac{kT}{q} \ln \left(\frac{I_1'}{I_2'} \right)$$

なる出力が生ずる。抵抗値が絶对温度に比例する温度補償用抵抗体 RT 抵抗 R 5 、演算増巾器OP4 より成る温度補償回路に、この差動増巾回

りに構成される。この様に構成することにて、 検出素子PD上の光スポット入射位置が被写体 距離に応じたものとなり、第 4 凶示の回路にて この入射位置が検知され被写体距離が検出され ることとなる。

第6 図は、本発明の御模位置検出案子を鹵町に対して複数個例をは PDI ~ PD5 配設して画面の各部分の距離検出を行り場合の例を示す配置図であり、この様にすることにて画面における各部の被写体距離を細分化に検知することが可能となる。

< 効 果 >

以上の如く、本発明によれば極めて簡単な构成にて従来のバルクの半導体位置改出累子と同様にして光スポット入射位置の検知が出来ると共に電極のパターンニングにより任意のパターンの検出案子を存成することが出来るので、複雑な形状の光検出デバイスを存成するほに多大な効果を奏するものである。

4.図面の簡単な説明

特開昭61-120906(4)

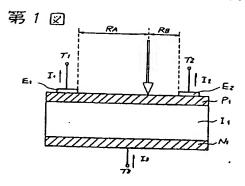
P2 · · · P周

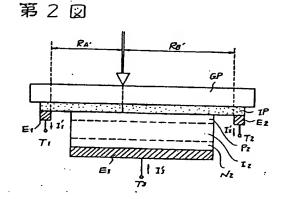
B2 ... B F

12 ... I 届

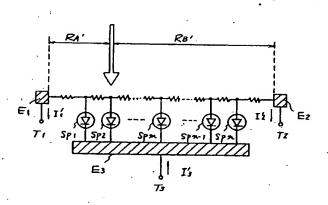
IP···透明電極

B), E2 · · · 選子短점

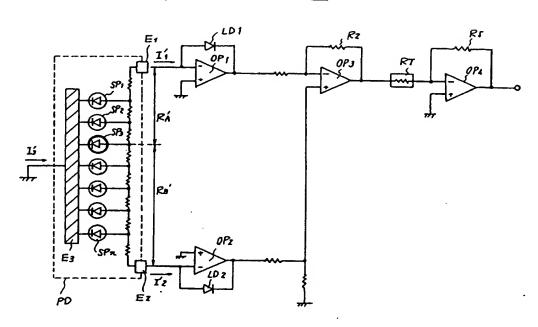




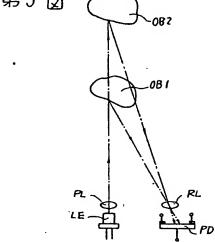
第 3 図



第 4 ②



第5②



第6回

